

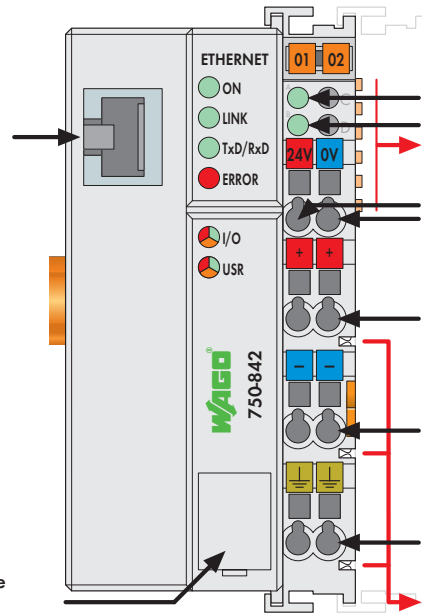
API - Contrôleur de bus de terrain programmable ETHERNET TCP/IP

CPU 16-Bits



Connexion de bus de terrain RJ-45

Interface de configuration et de programmation



Etat de l'alimentation
- système
- contacts de puissance

Contacts de données

Alimentation
24 V
0 V

Alimentation via
contacts de puissance
24 V

0 V

⊥


Contacts de puissance

L'API ETHERNET combine la fonctionnalité de commande, de couplage E/S et d'ETHERNET dans un seul appareil.

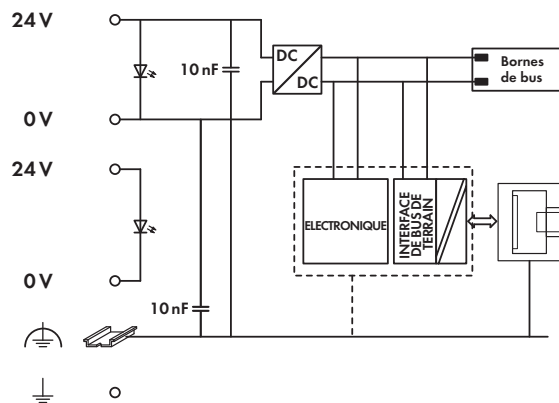
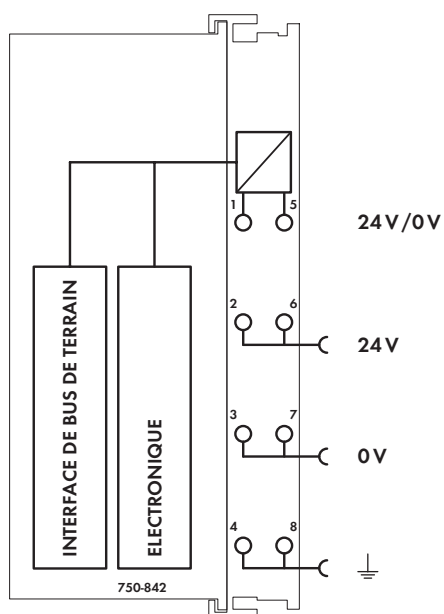
La constitution du programme est effectuée dans cinq langages disponibles dans l'outil de programmation selon la norme CEI 61131-3. Grâce à l'utilisation des blocs fonctionnels, il est possible de configurer des clients et serveurs pour tous les protocoles de transport (TCP, UDP, etc.) par l'intermédiaire des Socket-API.

Caractéristiques et utilisation :

- Soulagement de la commande centrale grâce à l'utilisation des unités de traitement décentralisées
- Division des applications complexes en unité permettant un contrôle indépendant
- Réaction programmable lors d'une défaillance du bus de terrain
- Soulagement du système de communication ETHERNET grâce à un prétraitement des signaux
- Réaction rapide grâce à une commande décentralisée (sans aller-retour sur le bus de terrain ETHERNET)
- Déroulement de petits automatismes de manière autonome

Description	N° de produit	Unité d'emb.
Contrôleur ETHERNET 10 Mbits/s	750-842	1
Accessoires		
WAGO-I/O-PRO V2.3, kit RS-232	759-333	1
Système de repérage rapide Mini-WSB		
 vierge	248-501	5
avec impression	voir pages 352 ... 353	
Approbatons		
Marquage de conformité	Voir aussi aperçu des approbatons dans le chapitre 1	
Applications : Marine	CE	
UL 508	ABS, BV, DNV, GL, KR, LR, NKK, PRS, RINA	
ANSI/ISA 12/12/01	Class I Div2 ABCD T4	
CEI 60079-0, -15	BR-Ex nA II T4	
EN 60079-0, -15	I M2 / II 3 GD Ex nA IIC T4	
EN 61241-0, -1		

Données du système	
Nombre de contrôleurs connectés au réseau	limité par la spécification ETHERNET
Moyen de transmission	Paire de conducteurs torsadés S-UTP 100 Ω Cat 5
Longueur max. du segment de bus	100 m entre le nœud de réseau et le 750-842; Longueur max. du réseau limitée par la spécification ETHERNET
Vitesse de transmission	10 Mbits/s
Connexion au bus	RJ-45
Protocoles	MODBUS/TCP, HTTP, BootP, MODBUS/UDP
Programmation	WAGO-I/O-PRO 32, à partir de la version de firmware SW 15 aussi programmable avec WAGO-I/O-PRO
CEI 61131-3	LD, ST, IL, FDB, SFC, GRAFCET



Données techniques

Nombre de bornes d'E/S	64
Bus de terrain	
Table image d'entrées max.	512 bytes
Table image de sorties max.	512 bytes
Variables d'entrées max.	512 bytes
Variables de sorties max.	512 bytes
Configuration	avec bloc fonctionnel
Mémoire programme	128 kbytes
Mémoire de données	64 kbytes
Mémoire sauvegardée (retain)	8 kbytes
Temps du cycle	< 3 ms pour 1000 instructions de bit / 256 E/S digitales
Alimentation	DC 24 V (-25 % ... +30 %)
Courant d'entrée max. (24 V)	500 mA
Rendement du bloc d'alimentation	87 %
Consommation interne de courant (5 V)	200 mA
Courant total pour bornes de bus (5 V)	1800 mA
Séparation galvanique	500 V (système/alimentation)
Tension via contacts de puissance	DC 24 V (-25 % ... +30 %)
Courant max. via contacts de puissance	DC 10 A

Données techniques générales

Température de fonctionnement	0 °C ... +55 °C
Type de connexion	CAGE CLAMP®
Sections	0,08 mm ² ... 2,5 mm ² / AWG 28 ... 14
Longueurs de dénudage	8 ... 9 mm / 0.33 in
Dimensions (mm) La x H x Prof.	51 x 65 x 100
	Hauteur à partir du niveau supérieur du rail
Poids	197 g
Température de stockage	-25 °C ... +85 °C
Humidité relative (sans condensation)	95 %
Résistance aux vibrations	selon CEI 60068-2-6
Résistance aux chocs	selon CEI 60068-2-27
Indice de protection	IP20
CEM : CE - susceptibilité en réception	selon EN 61000-6-2 (2005)
CEM : CE - en émission	selon EN 61000-6-4 (2007)
CEM : Marine - susceptibilité en réception	selon Germanischer Lloyd (2003)
CEM : Marine - en émission	selon Germanischer Lloyd (2003)